FANUC Robot LR Mate



特長

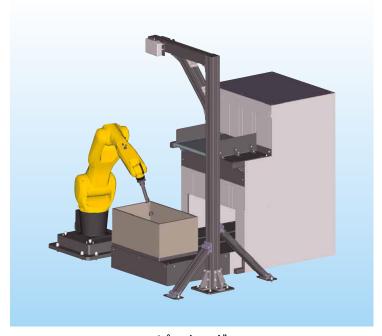
FANUC Robot LR Mateは、可搬質量4kg~35kgのフルカバータイプのハンドリングロボットです。

- ●軽量なボディにより、床置き設置や天吊設置、壁掛け 設置など様々な設置形態に容易に対応できます。
- ■コンパクトなロボット設置寸法とすっきりとしたアームは、設置面積を小さくし、周辺機器との干渉を抑えます。
- ●配線やエア配管、電磁弁をロボットベースから上腕アームまでに内蔵しているため、配管・配線の張出しがなく、オフラインティーチングに最適です。
- ●防塵防滴性能はIP67準拠としており、様々な環境に柔軟に対応できます。
- ●教示装置として従来の**Z**Pendantに加えて、大画面で直 感的な操作が可能で使いやすいタブレットTPもご利用 いただけます。
- ●**i**RVision(内蔵ビジョン)やカセンサなど、豊富な知能化機能をご利用いただけます。

アプリケーション例



ロボドリルからのロード・アンロード



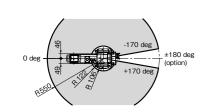
ピッキング

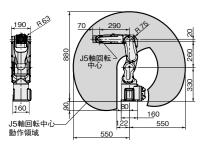
動作領域

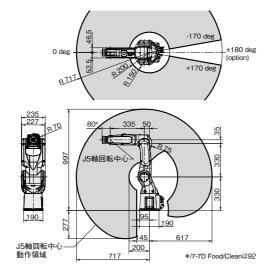
LR Mate/4-6D, **/4-6D Entry**

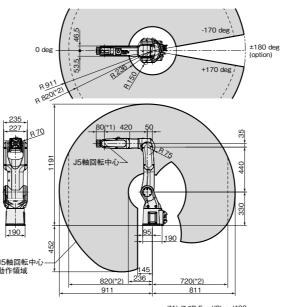
LR Mate/7-7D, /7-7D Food/Clean. /7-7D Wash, /14-7D, /7-7D-5X

LR Mate/7-9D, /7-9D Food/Clean. /14-9D









(*1) /7-9D Food/Cleanは92 (*2) /14-9D 12kg以上負荷時の制限

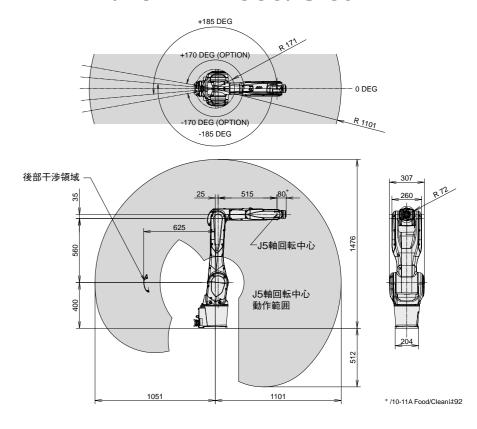
仕 様

機種		LR Mate/4-6D	LR Mate/4-6D Entry	LR Mate/7-7D LR Mate/7-7D Food/Clean	LR Mate/7-7D Wash	LR Mate/14-7D	LR Mate/7-7D-5X	LR Mate/7-9D LR Mate/7-9D Food/Clean	LR Mate/14-9D
制御軸		6軸 (J1、J2、J3、J4、J5、J6)			5軸(J1、J2、J3、J4、J5)	6軸 (J1、J2、J	3、J4、J5、J6)
リーチ		550 mm		717 mm			911 mm	911 mm(12 kg未満負荷時) 820 mm(12 kg以上負荷時)	
設置形式(注1)		床置、天吊、傾斜角 床置、天吊		床置、天吊、傾斜角					
動作範囲 (最大動作速度) (注2)	J1軸	340° /360° (オプション) (460° /s) 5.93 rad/6.28 rad (オプション) (8.03 rad/s)	340° (460° /s) 5.93 rad (8.03 rad/s)	340° /360° (オフ 5.93 rad/6.28 rad(オ	/ / H / / (430 /S)	340° /360° (オプション) (290° /s) 5.93 rad/6.28 rad (オプション) (5.06 rad/s)(注3)	340° /360°(オプション)(450° /s) 5.93 rad/6.28 rad(オプション) (7.85 rad/s)	340° /360° (オプション) (370° /s) 5.93 rad/6.28 rad (オプション) (6.46 rad/s)	340° /360° (オプション) (120° /s) 5.93 rad/6.28 rad (オプション) (2.09 rad/s)(注4)
	J2軸	230° (460° /s) 4.01 rad (8.03 rad/s)	230° (360° /s) 4.01 rad (6.28 rad/s)	245° (3 4.28 rad (380° /s) 6.63 rad/s)	245° (230° /s) 4.28 rad (4.01 rad/s)(注3)	245° (380° /s) 4.28 rad (6.63 rad/s)	245° (310° /s) 4.28 rad (5.41 rad/s)	245° (61° /s) 4.28 rad (1.06 rad/s)(注4)
	J3軸		520°/s)	420° (520° /s)	420° (410° /s) 7.33 rad (7.16 rad/s)	420° (211° /s) 7.33 rad (3.68 rad/s)(注3)	420° (520° /s) 7.33 rad (9.08 rad/s)	430° (410° /s) 7.50 rad (7.16 rad/s)	430° (58° /s) 7.50 rad (1.01 rad/s)(注4)
	J4軸	380° (5 6.63 rad (9	560°/s) 9.77 rad/s)		550° /s) 9.60 rad/s)	380° (400° /s) 6.63 rad (6.98 rad/s)(注3)	$250^{\circ}\ (545^{\circ}\ /\text{s})$ 4.36 rad (9.51 rad/s)	380° (550° /s) 6.63 rad (9.60 rad/s)	380° (400° /s) 6.63 rad (6.98 rad/s)(注4)
	J5軸	240° (560°/s) 4.19 rad (9.77 rad/s)		250° (545° /s) 4.36 rad (9.51 rad/s)		250° (240° /s) 4.36 rad (4.19 rad/s)(注3)	720° (1500° /s) 12.57 rad (26.18 rad/s)	250° (545° /s) 4.36 rad (9.51 rad/s)	250° (240° /s) 4.36 rad (4.19 rad/s)(注4)
	J6軸	720° (900° /s) 12.57 rad (15.71 rad/s)		720° (1000° /s) 12.57 rad (17.45 rad/s)		720° (400° /s) 12.57 rad (6.98 rad/s)(注3)		720° (1000° /s) 12.57 rad (17.45 rad/s)	720° (400° /s) 12.57 rad (6.98 rad/s)(注4)
手首部可搬質量		4 kg		7 kg		14 kg	7 kg		14 kg
手首許容負荷モーメント	J4軸			16.6 N·m		31.0 N·m	16.6	N∙m	31.0 N·m
	J5軸			16.6 N·m		31.0 N·m	5.5 N·m	16.6 N·m	31.0 N·m
	J6軸			9.4 N·m		13.4 N·m		9.4 N·m	13.4 N·m
手首許容負荷イナーシャ	J4軸			0.47 kg·m²		0.66 kg·m ²	0.47 kg·m²		0.66 kg·m ²
	J5軸			0.47 kg·m²		0.66 kg·m²	0.15 kg·m²	0.47 kg·m ²	0.66 kg·m ²
	J6軸	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		0.15 kg·m²		0.30 kg·m ²		0.15 kg·m ²	0.30 kg·m ²
位置繰返し精度			± 0.0						
ロボット質量(注6)		20 kg		25 kg 27 kg		25 kg	24 kg	27	kg
設置条件		周囲温度:0 ~ 45℃ 周囲湿度(注8):通常 75%RH以下(結露しないこと) 短期(1か月以内) 95%RH以下(結露しないこと) 振動加速度:4.9m/s² (0.5G) 以下							

- 注1)傾斜角設置では負荷重量によっては、動作範囲に制限がつきます。
- 注2)短い動作距離では各軸の最高速度に到達しないことがあります。
- 注3) LR Mate/14-7Dの最大動作速度は1000mm/sに制限されます。
- 注4) LR Mate/14-9Dの最大動作速度は500mm/sに制限されます。 注5) ISO 9283に準拠しています。
- 注6)制御部質量を含みません。
- 注7) クリーンタイプ (/7-7D Food/Clean, /7-9D Food/Clean) はクラス10 (ISOクラス4) です。白塗装、防錆処理、食品グリース封入です。
- 注8) LR Mate/7-7D Washは除きます。
- 注9) LR Mate/4-6D EntryはIP50準拠です。

動作領域

LR Mate/10-11A, /10-11A Food/Clean



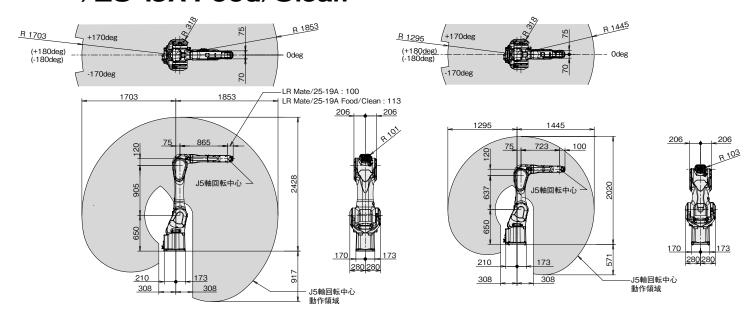
仕 様

 機 種	É	LR Mate/10-11A LR Mate/10-11A Food/Clean						
制御軸		6軸 (J1、J2、J3、J4、J5、J6)						
リーチ		1101 mm						
設置形式(注1)		床置、天吊、傾斜角						
	J1軸旋回	370° (300°/s) 6.46 rad (5.24 rad/s)						
動作範囲	J2軸回転	235° (230°/s) 4.10 rad (4.01 rad/s)						
(最大動作速度)	J3軸回転	421° (340°/s) 7.35 rad (5.93 rad/s)						
(注2)	J4軸手首回転	380° (500°/s) 6.63 rad (8.73 rad/s)						
(/±೭)	J5軸手首振り	250° (400°/s) 4.36 rad (6.98 rad/s)						
	J6軸手首回転	720° (800°/s) 12.57 rad (13.96 rad/s)						
手首部可搬質量		10 kg						
エナナウムサ	J4軸	21 N·m 2.14 kgf·m						
┃ 手首許容負荷 ┃ モーメント	J5軸	21 N·m 2.14 kgf·m						
モーメント	J6軸	10 N·m 1.02 kgf·m						
4 关于	J4軸	0.77 kg·m² 7.86 kgf·cm·s²						
┃ 手首許容負荷 ┃ イナーシャ	J5軸	0.77 kg·m² 7.86 kgf·cm·s²						
	J6軸	0.28 kg·m ² 2.86 kgf·cm·s ²						
位置繰返し精度(注	(3)	± 0.01 mm						
ロボット質量(注4)		46 kg						
設置条件	_	周 囲 温 度 : 0 ~ 45℃ 周 囲 湿 度 : 通常 75 %RH以下(結露しないこと) 短期(1か月以内)95 %RH以下(結露しないこと) 振動加速度 : 4.9 m/s²(0.5G)以下						

- 注1) 傾斜角設置では負荷質量によっては、動作範囲に制限がつきます。
- 注2) 短い動作距離では各軸の最高速度に達しないことがあります。
- 注3) ISO 9283に準拠しています。
- 注4)制御部質量を含みません。
- 注5) クリーンタイプ(/10-11A Food/Clean)はクラス10(ISOクラス4)です。白塗装、防錆処理、食品 グリース封入です。

LR Mate/25-19A. /25-19A Food/Clean

LR Mate/35-14A



仕 様

機	種	LR Mate/25-19A, /25-19A Food/Clean	LR Mate/35-14A			
制御軸		6軸(J1, J2, J3, J4, J5, J6)				
リーチ		1853 mm 1445 mm				
設置形式(注1)		床置、天吊、傾斜角				
	J1軸旋回	340°/360° (オプション) (205°/s)				
	り「神ル四	5.93 rad / 6.28 rad (オプション) (3.58 rad/s)				
動作範囲	J2軸回転	240° (205°/s) 4.19 rad (3.58 rad/s)				
(最大動作速度)	J3軸回転	447.8° (260°/s) 7.82 rad (4.54 rad/s) 413.7° (260°/s) 7.22 rad (4.				
(注2)	J4軸手首回転	400° (415°/s) 6.98 rad (7.24 rad/s)				
	J5軸手首振り	290° (415°/s) 5.06 rad (7.24 rad/s) 260° (415°/s) 4.54 rad (7				
	J6軸手首回転	540° (880°/s) 9.42 rad (15.36 rad/s)				
手首部可搬質量		25 kg	35 kg			
 手首許容負荷	J4軸	51.0 N·m				
モーメント	J5軸	51.0 N·m				
	J6軸	31.0 N·m				
 手首許容負荷	J4軸	2.20 kg·m²				
イナーシャ	J5軸	2.20 kg·m²				
	J6軸	1.20 kg·m²				
位置繰返し精度(注		± 0.02 mm				
ロボット質量(注4	4)	210 kg	205 kg			
		周囲温度 : 0 ~ 45℃				
設置条件		周囲湿度 : 通常 75 %RH以下 (結露しないこと)				
		短期(1か月以内)95 %RH以下(結露しないこと)				
		振動加速度:4.9 m/s²(0.5G)以下				

- 傾斜角設置では動作範囲に制限がつきます。
- 注2) 短い動作距離では各軸の最高速度に到達しないことがあります。
- 注3) ISO 9283に準拠しています。
- 注4) 制御部質量を含みません。
- 注5)クリーンタイプ(/25-19A Food/Clean)はクラス10(ISOクラス4)です。白塗装、防錆処理、食品グリース封入です。

ファナック株式会社 本社 〒401-0597 山梨県南都留郡忍野村忍草3580

☎ (0555)84-5555(代) FAX (0555)84-5512 https://www.fanuc.co.jp/

●お問合せ先 下記のロボットセールス担当にご相談ください。

本社(中央テクニカルセンタ) 〒401-0597 山梨県南都留郡忍野村忍草3580 日野支社 〒191-8509 東京都日野市旭が丘 3-5-1 名古屋支社 〒485-0077 愛知県小牧市西之島 1918-1 大阪支店 〒559-0034 大阪府大阪市住之江区南港北 1-3-41 広島支店 〒732-0032 広島県広島市東区上温品 1-7-3 T869-1196 熊本県菊池郡菊陽町津久礼 2522-13 九州支店 ●ファナックアカデミ 〒401-0597 山梨県南都留郡忍野村忍草3580

1 (0555)84-6262 FAX (0555)84-6256 **1** (042)589-8916 FAX (042)589-8959 **2** (0568)75-0475 FAX (0568)75-0126 **2** (06)6614-2112 FAX (06)6614-2121

1 (082)289-7972 FAX (082)289-7971

1 (096)232-1315 FAX (096)232-3334 **1** (0555)84-6030 FAX (0555)84-5540



ファナック関連サイト

● 本機の外観および仕様は改良のため予告なく変更することがあります。

本カタログからの無断転載を禁じます。

・本カタログに記載された商品は、「外国為替および外国貿易法」に基づく規制対象です。輸出には日本政府の許可が 必要な場合があります。また、商品によっては米国政府の再輸出規制を受ける場合があります。本商品の輸出に当た っては当社までお問い合せください。